(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



(43) 国際公開日 2005 年4 月7 日 (07.04.2005)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 2005/031256 A1

(51) 国際特許分類7: G01B 21/22, G01P 3/56, B62D 5/04

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2004/013711

(22) 国際出願日:

2004年9月14日(14.09.2004)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ: 特願2003-332625 2003年9月25日(25.09.2003) JP

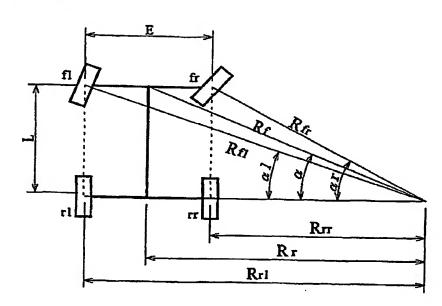
(71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): 日本精 工株式会社 (NSK LTD.) (JP/JP); 〒1418560 東京都品 川区大崎 1 丁目 6番3号 Tokyo (JP). NSKステアリン グシステムズ株式会社 (NSK STEERING SYSTEMS CO., LTD.) [JP/JP]; 〒1418560 東京都品川区大崎 1 丁目 6番3号 Tokyo (JP).

- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 原 雄志 (HARA, Takeshi) [JP/JP]; 〒3710845 群馬県 前橋市島羽町 78番地 NSKステアリングシステムズ株式会社内 Gunma (JP).
- (74) 代理人: 安形 雄三 (AGATA, Yuzo); 〒1070052 東京都 港区赤坂 2 丁目 1 3 番 5 号 Tokyo (JP).
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU,

[続葉有]

(54) Title: STEERING ANGLE ESTIMATING DEVICE FOR VEHICLE

(54) 発明の名称: 車両用操舵角推定装置



(57) Abstract: A steering angle estimating device for a vehicle capable of accurately performing the determination of a steady state in all steering angles and also estimating steering angle even in a non-steady state, comprising wheel rotational speed sensors installed on four wheels. Based on wheel rotational speeds from the wheel rotational speed sensors, the steering angle of the vehicle is estimated. The slips of the four wheels can be detected by comparing the wheel rotational speeds of the four wheels between two of the front/rear and right/ left wheels.

(57)要約:本発明は、定常状態の判定を全操舵角で正確に行い得ると共に、定常状態でない場合においても、できる限り舵角推定を行い得る車両用操舵角推定装置を提供するものであり、4輪それ

[観葉有]